

Tableau des caractéristiques techniques

Caractéristiques techniques	Invacare Colibri	Invacare Leo [®] (3 roues / 4 roues)	Invacare Orion ^{METRO} (4 roues)	Invacare Orion ^{PRO} (3 roues / 4 roues)	Invacare Comet ^{PRO} (4 roues)	Invacare Comet ^{Alpine+ / Ultra}
						
Usage principal	Intérieur / extérieur	Intérieur / extérieur	Extérieur / intérieur	Extérieur / intérieur	Extérieur	Extérieur
Autonomie	 11/16 km	36/38 km	54 km	54 km	55 km	49 / 58 km
Batteries	 2 x 12 Ah/2x18 Ah	2 x 36 Ah	2 x 50 Ah	2x75 Ah	2 x 75 Ah	2 x 75 Ah
Puissance moteurs	 200 W (1x200)	240 W	240 W	550 W	550 W	650 W
Vitesse	 8 km/h	8 km/h	10 km/h	10 / 15 km/h	15 km/h	10 km/h
Diamètre de giration	 2200 mm	2320 / 2620 mm	2600 mm	2500 / 2750 mm	2750 mm	2750 mm
Pente max sécurité	 6°	10°	10°	10°	10°	10°
Franchissement	 45 mm / 50 mm (outdoor)	60 mm	80 mm	100 mm	100 mm	100 mm
Largeur hors-tout (base motrice)	 505 mm	590 mm	660 mm	650 mm	665 - 685 mm	665 - 685 mm
Longueur hors-tout	 1010 mm	1200 / 1220 mm	1270 mm	1300 / 1320 mm	1450 mm	1450 mm
Hauteur hors-tout	 840 mm	990 mm	1255 mm	1255 mm	1255 mm	1255 / 1290 mm
Profondeur d'assise	 400 mm	410 mm	470 mm	470 mm	470 mm	470 / 535 mm
Largeur d'assise	 465 mm	470 mm	510 mm	510 mm	510 mm	510 / 660 mm
Inclinaison du dossier	 fixe	fixe	40°	40°	40°	40°
Poids du scooter	 44/49 kg	78 kg / 83 kg	110 kg	126 / 136 kg	136 kg	143 / 148 kg
Elément le plus lourd	 15.6 kg	21 kg / 25 kg	57 kg	62 kg	63 kg	63 / 63 kg
Poids max utilisateur	 136 kg	136 kg	136 kg	127/160 kg	160 kg	160 / 220 kg
Suspensions	non	non	4 suspensions	4 suspensions	3 suspensions	3/4 suspensions
Frein manuel	non	non	oui	oui	oui	oui
Siège réglable en profondeur	non	50 mm	150 mm	150 mm	150 mm	150 mm
Siège réglable en hauteur	oui	oui	oui	oui	oui	oui
Rotation du siège à 360°	oui	oui	oui	oui	oui	oui
Panier avant	oui	oui	oui	oui	oui	oui
Lift électrique (option)	non	non	non	non	oui	oui/non
Electronic Control Dynamic	Permet de personnaliser le fonctionnement et les performances du scooter selon les besoins et les préférences de l'utilisateur.					